PAT-NO: JP357121810A **DOCUMENT-** JP <u>57121810</u> A

IDENTIFIER:

TITLE: CENTERING METHOD FOR MULTISTAGE ROLLING MILL FOR

STEEL PIPE

PUBN-DATE: July 29, 1982

INVENTOR-INFORMATION:

NAME COUNTRY

KAWABATA, SHIGEO

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME COUNTRY

NIPPON KOKAN KK N/A

APPL-NO: JP56006280 **APPL-DATE:** January 21, 1981

INT-CL (IPC): B21B017/00, G01B011/00

ABSTRACT:

PURPOSE: To align the centers of all the rolls on the same line in a short time with good accuracy and to improve the accuracy of rolling in multistage rolling mills for seamless steel pipes, etc., by correcting the centers of the respective rolling rolls with the center of a laser beam as a reference line.

CONSTITUTION: A laser irradiating part 41 is mounted to the guide 4 on the inlet side of the 1st stand S1 of multistage rolling mills for steel pipes, and a detector 51 for a laser beam is mounted to the guide 5 on the exit side of the final stand S8. A beam is emitted from the part 41, and the center of the detector 51 is aligned to the center 0-0 of the beam and this is used as a reference line for the centers of rolling rolls. Next, housings $1\Box 1g$ are installed to stands $S1\Box S8$ and the deviations of the centers of the jigs mounted to the respective housings from the beam center are detected with the detector 51. In accordance with the results of this detection, the centers of the respective rolling rolls are corrected, thence the jigs are removed, the housings are again installed to the stands and the centers of the rolling rolls of the stands $S1\Box S8$ are aligned to the reference line 0-0.

COPYRIGHT: (C)1982, JPO& Japio

(19) 日本国特許庁 (JP)

⑫公開特許公報(A)

⑪特許出願公開

昭57—121810.

⑤ Int. Cl.³B 21 B 17/00// G 01 B 11/00

識別記号

庁内整理番号 7605-4E 6366-2F ❸公開 昭和57年(1982)7月29日

発明の数 1 審査請求 未請求

(全4 頁)

匈多段鋼管圧延機の芯出し方法

②特

願 昭56-6280

22出

願 昭56(1981)1月21日

70発 明 者 川畑成夫

東京都世田谷区成城6-30-11

⑪出 願 人 日本鋼管株式会社

東京都千代田区丸の内1丁目1

番2号

個代 理 人 弁理士 佐藤正年

外2名

朝 細 書

1. 発明の名称

多段頻管圧延機の芯出し方法

2. 特許請求の範囲

第1スタンドの入側に近接してレーザ照射部をまた最終スタンドの出側に近接して前配レーザ照射部の発射ビームを受信する検出器を設け、前配ビームのセンタを基準線として各スタンドの圧延ロールの芯出しを行なりようにしたことを特徴とする多段側管圧延機の芯出し方法。

3. 発男の詳細な説明

本発明は、継目無備管等の圧延工程で使用する 多段圧延機において、各スタンドに組込まれた圧 返ロールの芯が正確に出ているかを検出して修正 するための多数備管圧延機の芯出し方法に関する ものである。

総目無偶管等の圧延工程においては、各種の圧延機(多スタンドパイプミル・定径機等)が使用されているが、これら圧延機の圧延ロールは、常時高温の加工材料に圧接されているため比較的情

紙が早く、また表面に傷が発生することもあるので時々交換する必要がある。また、圧延機によつては、加圧材料の大きさに応じて圧延ロールを交換することもある。このように圧延ロールを組巻えた場合、圧延機を構成する複数台のハウジを に組込まれた各圧延ロールの間で材料が通過では きパスセンタの芯は、すべて同一線上にあること か必要である。

従来圧延ロールを組合える場合は、ロールショップで予備のハウジングに予備の圧延ロールを組込み、各ハウジング毎にハウジングと圧延ロールの芯との相対位置を調整して芯出しを行つていた。とのため全部のハウジングをスタンドに提付けたると、即ち圧延機の組替えが完了したあとでは、圧延可能の状態で全スタンドに直る通し芯出しは行なわないのが普通であつた。

しかしながら、一般に圧延ロールは、改削により寸法精度がロール毎に若干異るため、各ハウジングに正しく組込んでも、スタンドに掲付けると若干の芯ずれ(0.1 無程度)が生ずることがあり、

通し芯出しを行わないため芯ずれのまとで圧延作業を行なりことになる。この結果、頻管の肉厚や 外径,形状など圧延精度上間艦が生じていた。

本発明は、上記のような従来の問題点を解決するためになされたもので、圧延ロールが組込まれたハウジングを各スタンドに無付けたあと、又はハウジング固定でロール及びチョックだけを交換したあとで通し芯出しを行ない、各圧延ロールの芯が同一線上にあずれを修正し、全圧延ロールの芯が同一線上にあるようにした芯出方法を提供するものである。

以下にハウジング固定で、ロール及びチョックだけを交換したあと、通し芯を出す実施例について図面を参照して本発明を説明する。

第1回は本発明を説明するための多段側管圧延 機の一例の正面図である。図において、1は第1 スタンドに掲付けられたハウジングである。11 はロール支持枠で、チョック12,15間に圧延 ロール14,15が対向配置されており、両ロー ル間には、被圧延側管が通過するほど円形の空間

車2によりレール上を送り出され、それぞれメタンドに掲付けられて駆動軸18が連結される。との場合、相隣るハウジングは、圧延ロールの軸が互いに90°交叉して掲付けられる。第2回はハウジングを掲付けた圧延機の偏面図で、複数個のハウジング1、1 a、1 b…(固には8 スタンドの場合が示してある)を並設した場合が示してある。なか、各スタンドにハウジングを2台ずつを並設し、一方のハウジングを予備として交互に使用するようにしてもよい。

第2図において、4は第1スタンド8」の入側のベースに固定されたガイド、41はガイド4に装着されたレーザ照射部である。ガイド4は、これに装着されたレーザ照射部41のビームが、第1スタンド8」の側面に対して垂直方向に正確に発射されるように正確な位置に配設されてかり、したがつてビームのセンタが各圧残ロール14,15の基準の通し芯となる。なか、レーず照射部41は、実施例においては、1 mw He - Ne でビームの径が1=4のものを使用した。

16が形成されている。17,17は支持枠11 の下方に設けたローラである。2は移動台車で、 モータ21と減速機22を備えており、支持枠11 とはリンク24で連結されている。23,23は 移動台車2の下方に設けたローラである。31は ベースる上に設けた基台で、との基台はベースる。 3 で構成した V 字状の帯 3 2 内に円弧上に延出さ れており、かつ墓台31上にはレール(図示せず) が配設されていて、支持枠11と移動台車2が戦 置されている。33はV字状構内に配設され、基 台31を支持する支持台である。18は圧圧ロー 11.1.4.1.5の駆動軸で、波速機を介してモータ (共に図示せず)に連結されている。19,34 はチョック12、13、したがつて圧延ロール14, 15の調整機構である。なお、1 a · 1 b · …は 第2スタンド以降のハウジングで、その構成はハ ウジング1と同じである。

上記のように構成した各ハウジング1,18, 1 b … は、両側の基台31上においてそれぞれ圧 低ロール14,15が組込まれたのち、各移動台

5は最終スタンド 8aの出個においてベースに固定されたガイド、51はレーザ照射部 41のビームのセンタ及びその周辺を操像する検出器で、その面が最終スタンド 8aの側面に平行になるように対イド 5 に装着されている。この検出器 51にはビデオカメラ,イメージセンサ等が用いられ、面の座標が芯出精度より1桁高い精度(例えば 0.01 m できるようにしてある。

各圧延ロール14,15の間に装着したものである。

次に各ハウジング1~1gを各スタンドBi~Bo の所定の位置に据付け、レーザ照射部41からビ ームを発射して各ハウジング1~1gの治具71 の中心 0,とピームのセンタとのずれ、即ち、基準 線0−0と各治具の中心の」との偏差の方向及び距 離を検出器51で検出して、各圧残ロールの芯の ずれを確認する。ついで芯がずれているハウジン ガー~1gを基盤31上に引き上げ、検出結果に 並づいて各圧
ロールの
おの
を
で
た
た
れ
の
お
の
お
と
た
と
れ
と
た
の
と
た
と
た
と
た
と
た
と
た
と
た
と
た
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
と
< ぞれ治具71をとり外してハウジングを再びスタ ンドに掲付ければ、各スタンドの圧延ロールの芯 は、基準線の一のと一致する。との場合、芯の修 正後治具71を装着したまる各ハウジングを再び スタンドに据付け、ピームを発射して通し芯を確 認してもよい。なお、各圧無ロールの芯は、出側 に近いスタンドほど厳格に調整する必要があり、 入側に近いスタンドは圧延ロールの芯に若干のず れがあつても、実用上大きな支障はない。

方向に発射し、とのピームを垂直面で検出するように検出器を装着できる構造であればよい。 さらに、圧延ロールの芯を検出するための治具を第3 図に例示したが、これに限定するものではなく、 各種の治具を使用しうるととは云う塩もない。

以上評記したような本発明の方法により多段側管圧延機の芯出しを行なえば、次のような顕著な効果をうることができる。

(1) 芯出し時間の短縮

従来の方法(オフライン調整)

各スタンド毎に 約30分

8 スタンドの場合 約 2 4 0 分(4時間)

本発明の方法(全スタンド調整)

8スタンドの場合 約10分

上記のように、本発明によれば芯出し時間を従来の約24分の1に短離できる。

(2) 圧延精度の向上

若し、各圧延ロールの精度にはらつきがあつて も、本発明によれば圧延材料に対する絶対芯出し が確保されるので圧延精度を次のように向上する 上記の実施例では、各ハウジングの圧延ロールの芯のずれを検出したのち、ずれのあるハウジングを引き上げて修正する場合について述べたが、各ハウジングをスタンドに据付けた状態で圧延ロールの芯のずれを修正し、修正が終つたのち各治具をとり出すようにしてもよく、あるいは一部のハウジングはスタンドから引上げて修正するようにしてもよい。

上記の説明では、各ハウジングを移動台でによってスタンド送り込み、相隣るハウジンタの軸を 90°交叉させて配置でいる多数網で配置を Mana を Mana

ととができる。

	従来の方法	本発明の方法
外径精度	± 0.5 %	± 0.1%
断面偏肉	± 1 0 %	± 5 \$

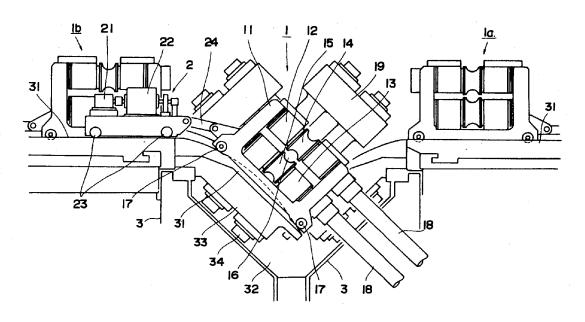
4. 図面の簡単な説明

第1図は本発明を説明するための多段圧延機の一例の正面図、第2図はその側面図、第3図は(a),(b),(e)は本発明に使用する治具の一例の説明図である。

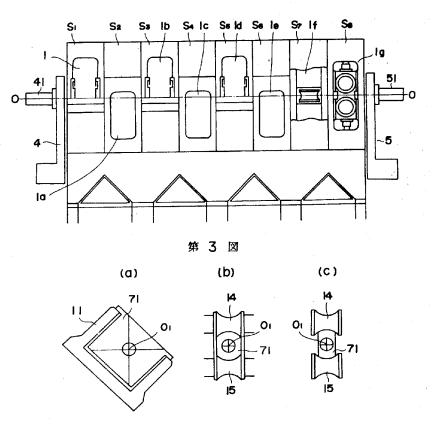
1 ~ 1 g : ハウジング、1 4 , 1 5 : 圧延ロール、S₁~S₈: スタンド、4 , 5 : ガイド、4 1 : レーザ照射部、5 1 : 検出器、7 1 : 治具

代理人 弁理士 佐 藤 正 年

第一図



第 2 図



-44-